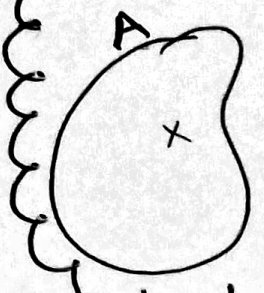


ΔΙΑΦΟΡΙΚΗ ΓΕΩΜΕΤΡΙΑ

Υπερσφαιρική: Δίνεται τοπολογία $A \subseteq \mathbb{R}^n$. Ορίζεται η Επαγγόμευση τοπολογία στο σύνολο A ως εξής:



Το $x \in A$ υφάεται ανοικτό στο A
 $\Leftrightarrow x = A \cap V$, όπου V είναι ανοικτό στο \mathbb{R}^n .

Συνεχώς ανευκταίες:

Ορισμός: Μια συνεχόμενη $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ υφάεται συνεχώς αν-ν \forall ανοικτό V του \mathbb{R}^m το $f^{-1}(V)$ είναι στο A .

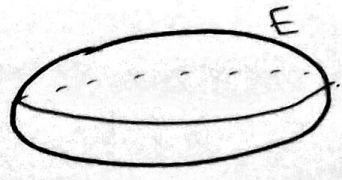
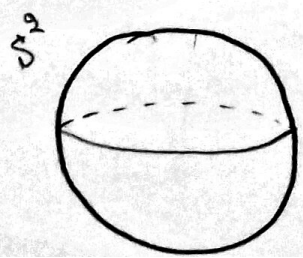
Ορισμός: Μια συνεχόμενη $f: A \subseteq \mathbb{R}^m \rightarrow B \subseteq \mathbb{R}^m$ καλείται ομοιομορφική αν-ν (i) f είναι συνεχώς αν-ν και (ii) είναι 1-1 και επι και $f^{-1}: B \rightarrow A$ συνεχώς αν-ν

Ορισμός: Το $A \subseteq \mathbb{R}^n$ υφάεται ομοιομορφικό κε το $B \subseteq \mathbb{R}^m$ αν-ν υπάρχει ομοιομορφική $f: A \rightarrow B$.

π.χ

$$S^2 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1 \}$$

$$E = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{\gamma^2} = 1 \}, a, b, \gamma > 0$$



$$f: S^2 \rightarrow E$$

$$f(x, y, z) = (ax, by, \gamma z)$$

Διαφορίσιμες απεικονίσεις:

Ορισμός: Έστω $f: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, U ανοικτό του \mathbb{R}^n
και $P_0 \in U$. Η f λέγεται διαφορίσιμη στο P_0 αν-ν

\exists γραμμική απεικόνιση $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ τέτοια ώστε

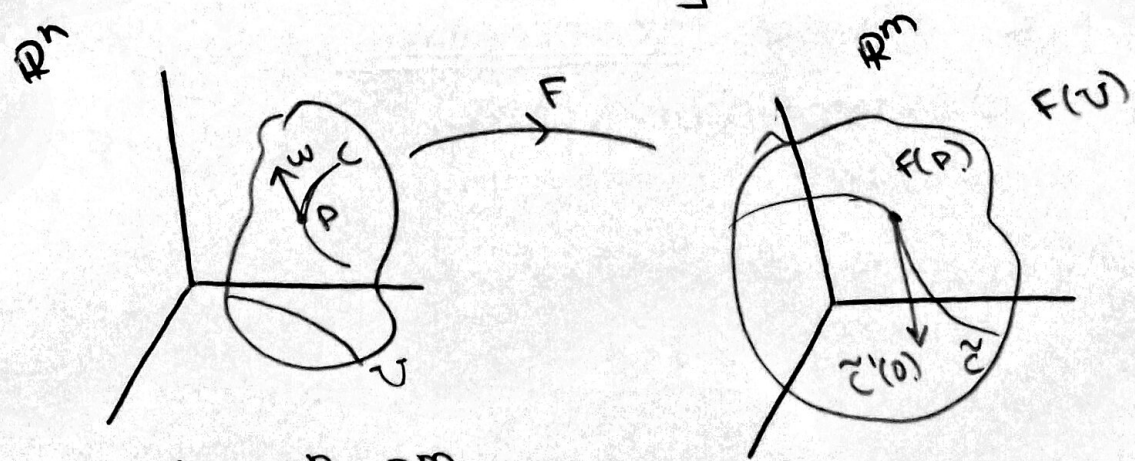
$$\lim_{P \rightarrow P_0} \frac{F(P) - F(P_0) - L(P - P_0)}{\|P - P_0\|} = 0$$

Η L είναι γραμμική και καλείται διαφορικό της F στο έμβryo P_0 και συμβολίζεται με $df_{P_0}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

* Ο πίνακας του df_{P_0} ως προς τις κανονικές βάσεις του \mathbb{R}^n και \mathbb{R}^m είναι ο εής: $F(P) = (f_1(P), \dots, f_m(P))$
με $f_i: U \rightarrow \mathbb{R}$ είναι οι καθαρώντες συνιστώσες της F .

$$\begin{bmatrix} \frac{df_1}{dx_1}(P) & \dots & \frac{df_1}{dx_n}(P) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{df_m}{dx_1}(P) & \dots & \frac{df_m}{dx_n}(P) \end{bmatrix}$$

$P = (x_1, \dots, x_n)$



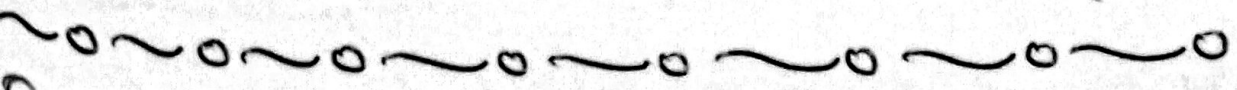
$df_P: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

Θεωρούμε $w \in \mathbb{R}^n$ και συνάρτηση $c: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow U$ τ.ω $c(0) = P$,
 $c'(0) = w$. Θεωρούμε την συνάρτηση $\tilde{c}: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow F(U)$, $\tilde{c} = F \circ c$
 $\tilde{c}(0) = F(c(0)) = F(P)$, $\tilde{c}'(0) = df_P(w)$

$T_P \mathbb{R}^n =$ το σύνολο όλων των διανυσμάτων του \mathbb{R}^n με αρχή την P . Είναι διανυσματικός χώρος με τον \mathbb{R}^n .

$$dF_P \cdot T_P \mathbb{R}^n \rightarrow T_{F(P)} \mathbb{R}^m$$

Υπ το $T_P \mathbb{R}^n =$ υφάιται εφ'αντιθέτως χώρος του \mathbb{R}^n στο P .



Ορισμός: Ναι ανεισθυσίον $F: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow V \subset \mathbb{R}^m$, όνα U, V είναι ανοίχτα, υφάιται διαφοροποιότα ω-ν

- (i) F διαφοροίον, $\perp\text{-}\perp$, έτι υπ
- (ii) Η $F^{-1}: V \subset \mathbb{R}^m \rightarrow U \subset \mathbb{R}^n$ διαφοροίον

Θεώρημα: Έστω $F: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ διαφοροίον ότε κούιον

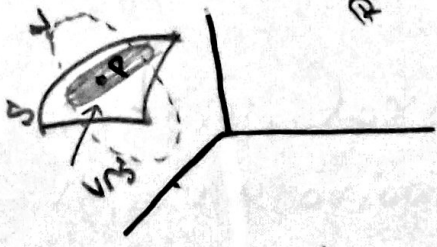
Αν όιο το έμβείο $P \in U$ το διαφοροίον $dF_P \cdot T_P \mathbb{R}^n \rightarrow T_{F(P)} \mathbb{R}^m$ αντιστρέφεται, τότε \exists περιοχή U_0 τ.ω $P \in U_0 \subset U$ και περιοχή V_0 του $F(U_0)$ ότε ο περιορισός

$$F|_{U_0}: U_0 \rightarrow V_0 \text{ να είναι } \perp\text{-}\perp, \text{ έτι υπ } m \text{ (} F|_{U_0} \text{)}^{-1}$$

είναι διαφοροίον (C^1)

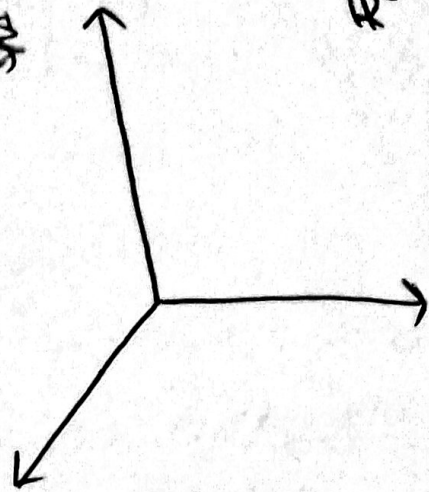
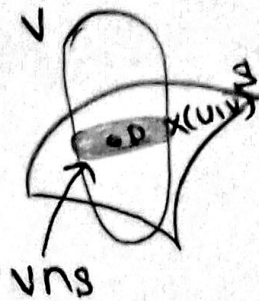
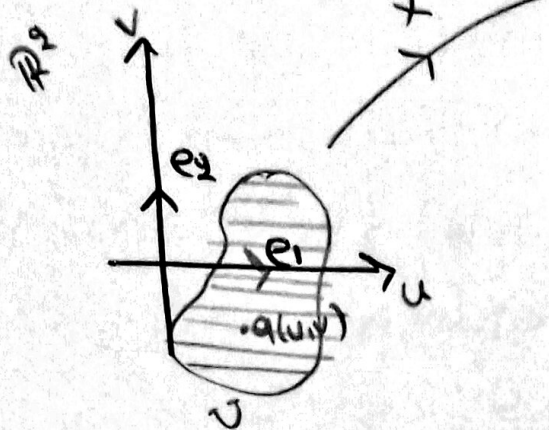
Κουούες ενίθουες:

Ορισμός: Κούιτε υαυίον S έπιθουεί ένα \mathbb{R}^3 υότε υαυίό το όνοιο ήμπει ές ειχότατες ιδιότητες:



- i) Για κάθε έμβείο $P \in S$ υάρχει περιοχή U του P έτα \mathbb{R}^2 και ανεισθυσίον $X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow U \cap S$, έτι, έτ $U \subset \mathbb{R}^2$ m όνοιο ήμπει:
 - a) Η X είναι άθα, άμωδόν $X(u,v) = (x(u,v), y(u,v), z(u,v))$
 - b) Η $X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow U \cap S$ είναι όμοιομορφιότος.
 - δ) $\forall q \in U$, το διαφοροίον $dX_q \cdot T_q \mathbb{R}^2 \rightarrow T_{X(q)} \mathbb{R}^3$ είναι $\perp\text{-}\perp$.

Εμπόδια:



Ορισμός: ▶ Έστω απεικόνιση X , ορίζεται επιπέδα
επιτεταγμένη της S (in παραμετρική)

- ▶ $vns = X(U)$ ορίζεται περιοχή επιτεταγμένη
- ▶ Τα u, v ορίζονται παραμέτρους του επιπέδου X .
- ▶ Το ζεύγος (u, v) θα το ονομάζουμε επιτεταγμένες του επιπέδου $X(u, v)$

(*) Το dX_q είναι 1-1 $\Leftrightarrow dX_q(e_1), dX_q(e_2)$ είναι γραμμ. ανεξάρτητα.

Για $q = (u_0, v_0)$: $dX_q(e_1) = dX_q(C'(0)) = (X \circ C)'(0) = X_u(u_0, v_0)$

ομοίως : $C_2(t) = (u_0, v_0) + t(0, 1) = (u_0, v_0 + t)$

$X \circ C_2(t) = X(u_0, v_0 + t)$

Ομοίως : $dX_q(e_2) = (X \circ C_2)'(0) = X_v(u_0, v_0)$

Οπότε το dX_q είναι 1-1 $(\Rightarrow) dX_q(e_1), dX_q(e_2)$ είναι γραμμ. ανεξάρτητα

$\Leftrightarrow X_u(u, v), X_v(u, v)$ είναι γραμμ. ανεξάρτητα $\forall (u, v) \in U$

$\Leftrightarrow X_u \times X_v(u, v) \neq 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ X_u & Y_u & Z_u \\ X_v & Y_v & Z_v \end{vmatrix} \neq 0 \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v)}, -\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v)}, \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v)} \right)$$

Παραδείγματα κανονικών επιφανειών:

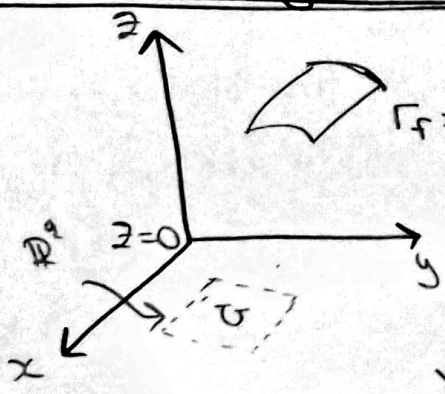
- 1) Κάθε ανοικτό υποσύνολο κανονικής επιφάνειας είναι επίσης κανονική επιφάνεια.
- 2) Αν S είναι κανονική επιφάνεια και $T \in \text{Isom}(\mathbb{R}^3)$ τότε $\tilde{S} = T(S)$ είναι επίσης κανονική επιφάνεια.

$$X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V \cap S, \quad \tilde{X}: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \tilde{V} \cap \tilde{S}, \quad \tilde{X} = T \circ X$$

$$\tilde{V} = T(V), \quad d\tilde{X}_a = d(T \circ X)_a = dT_{X(a)} \circ dX_a = A \circ dX_a$$

Είναι 1-1 //

3) Επιφανειακά προβολισμοί: Θεωρούμε $f: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, f είναι.



$\Gamma_f = \{(x,y,f(x,y)) \mid (x,y) \in U\}$ είναι κανονική επιφάνεια.

Θεωρούμε την $X: U \rightarrow V \cap \Gamma_f, V = \mathbb{R}^3$

$X(u,v) = (u,v,f(u,v))$ είναι f είναι

$$X(u_1, v_1) = X(u_2, v_2) \Leftrightarrow$$

$$(u_1, v_1) = (u_2, v_2). \text{ Άρα } X \text{ είναι}$$

1-1 και έτι

$$X': \Gamma_f \rightarrow V, \quad X'(x,y,z) = (u,v), \quad (x,y,z) \in \Gamma_f$$

$$\Leftrightarrow X(u,v) = (x,y,z) \Leftrightarrow (u,v,f(u,v)) = (x,y,z) \Rightarrow u=x, v=y$$

Άρα $X'(x,y,z) = (x,y) = (x,y,0)$ είναι προβολή στο xy -επίπεδο

$$X_u = (1, 0, f_u) \quad \underline{u \perp v} \quad X_v = (0, 1, f_v)$$

$$X_u \times X_v = \dots \neq (0, 0, 0)$$

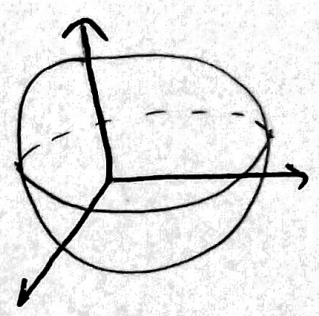
Συμπέρασμα: Τα γραμμικά είναι γραμμικά ανεξάρτητα
 και υφίστανται από ένα σύστημα συντεταγμένων.

4

$$S^2 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1 \}$$

$$x^2 + y^2 + z^2 = 1 \Leftrightarrow$$

$$z = \pm \sqrt{1 - x^2 - y^2}$$



Ορίζω $U = \{ (u, v) \in \mathbb{R}^2 \mid u^2 + v^2 < 1 \}$

$$X_1: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_1 \cap S^2, \quad X_1(u, v) = (u, v, \sqrt{1 - u^2 - v^2}), \quad V_1 = \{ (x, y, z) \mid z > 0 \}$$

$$X_2: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_2 \cap S^2, \quad X_2(u, v) = (u, v, -\sqrt{1 - u^2 - v^2}), \quad V_2 = \{ (x, y, z) \mid z < 0 \}$$

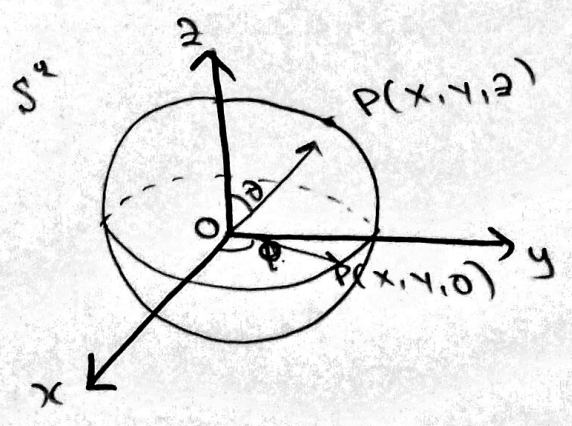
$$X_3: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_3 \cap S^2, \quad X_3(u, v) = (u, \sqrt{1 - u^2 - v^2}, v), \quad V_3 = \{ (x, y, z) \mid y > 0 \}$$

$$X_4: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_4 \cap S^2, \quad X_4(u, v) = (u, -\sqrt{1 - u^2 - v^2}, v), \quad V_4 = \{ (x, y, z) \mid y < 0 \}$$

$$X_5: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_5 \cap S^2, \quad X_5(u, v) = (\sqrt{1 - u^2 - v^2}, u, v), \quad V_5 = \{ (x, y, z) \mid x > 0 \}$$

$$X_6: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_6 \cap S^2, \quad X_6(u, v) = (-\sqrt{1 - u^2 - v^2}, u, v), \quad V_6 = \{ (x, y, z) \mid x < 0 \}$$

$S^2 = \bigcup_{i=1}^6 X_i(U) \Rightarrow S^2$ είναι γραμμικά ανεξάρτητα



$$x = \cos \phi \|\vec{OP}'\| = \cos \phi \sin \theta$$

$$y = \sin \phi \|\vec{OP}'\| = \sin \phi \sin \theta$$

$$z = \cos \theta$$

Ορίσω τμη $X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V \cap S$
 $X(\phi, \theta) = (\cos\phi \sin\theta, \sin\phi \sin\theta, \cos\theta)$

$\dot{U} = \{(\phi, \theta) \mid 0 < \phi < 2\pi, 0 < \theta < \pi\} = (0, 2\pi) \times (0, \pi)$ ανοικτό στο \mathbb{R}^2

$\dot{V} = \mathbb{R}^3 \setminus C, \quad C = \{(x, y, z) \in S^2 \mid y=0, x > 0\}$

$\|x_\phi \times x_\theta\|^2 = \dots > 0$



ΕΓΩ $f: U \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ λθσ.

$P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ νοηεται κρισημο επιπεδο τms f ου-ν

$df_{P_0} = 0 \Leftrightarrow f_x(P_0) = f_y(P_0) = f_z(P_0) = 0$

Θεωρημα: ΕΓΩ $f: U \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ λθσ υσλ αε $f(U)$. Αν το αεθ $f^{-1}(a)$ ΔΕΝ περιεχει υσθλο κρισημο επιπεδο τms f , τότε ειναι υσθυικη επιφανεια.

π.χ

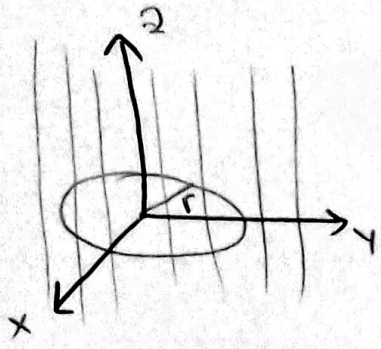
$(1) S^2(\mathbb{R}) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = R^2\}$
 $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - R^2$

Ορίσω τμη f ω/σ
 Εγω $S^2(\mathbb{R}) = f^{-1}(0)$

Ανοικτά τα κρισημο επιπεδα τms f , άκωτος το συστημα $f_x = f_y = f_z = 0 \Leftrightarrow 2x = 2y = 2z = 0$

Νοητικό κρισημο επιπεδο ειναι το $(0, 0, 0) \notin f^{-1}(0)$
 $\Rightarrow S^2(\mathbb{R})$ ειναι υσθυικη επιφανεια.

2



$$S = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = r^2 \}$$

$$S = f^{-1}(0)$$

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 - r^2$$

Το κριτήριο εμβέβα της f είναι:

$$f_x = f_y = f_z = 0 \Leftrightarrow 2x = 2y = 0.$$

Το σύνολο των κριτικών εμβέβων είναι:

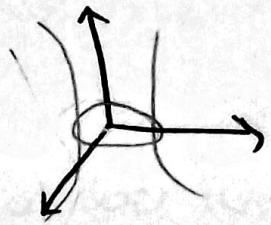
$$\{ (0, 0, z) \mid z \in \mathbb{R} \} \cap f^{-1}(0) = \emptyset.$$

3

Οι αβκμήν: $r > 0$
Επιδοίνεβα

$$S: x^2 + y^2 - z^2 = r^2$$

Είβαη υαυυική

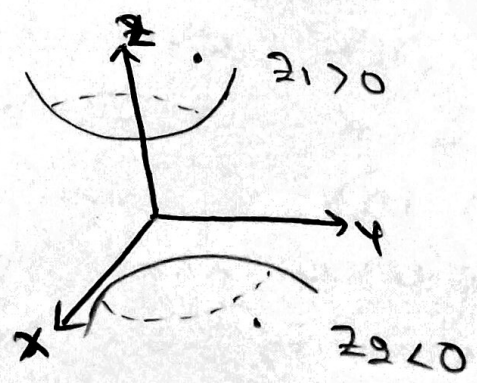


*

Νίω υαυυική επιδοίνεβα είβαη αμυυική αυ-υ είβαη τροχίωκι αμυυική.

4

$$S: x^2 + y^2 - z^2 = -r^2$$



Απόδειξη Θεωρήματος (xA):

Θεωρούμε $P_0 = (x_0, y_0, z_0) \in F^{-1}(a)$. Μπορούμε να υποθέσουμε $(f_x(P_0), f_y(P_0), f_z(P_0)) \neq (0, 0, 0)$

Υποθέτουμε ότι $f_z(P_0) \neq 0$. Ορίζουμε $F: U \rightarrow \mathbb{R}^3, F(x, y, z) = (x, y, f(x, y, z))$

Ο Jacobian της F στο P_0 είναι:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ f_x(P_0) & f_y(P_0) & f_z(P_0) \end{bmatrix}$$

$$\det dF_{P_0} = f_z(P_0) \neq 0$$

$F(x, y, z) = (u, v, t) \iff$ Θεωρούμε $(x, y, z) = (u, v, t)$
αυτοσυστήματα

$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ f(x, y, z) = t \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = \gamma(u, v, t) \end{cases}$$

Τότε $V \cap F^{-1}(a) = a$

$$(x, y, z) = (u, v, \underbrace{g(u, v, a)}_{h(u, v)})$$